

～ 2) 圧縮ばねの諸計算 (参考) ～

(1) 曲げワッシャーの荷重・応力計算

曲げワッシャーを自由支持はりとみなした場合、以下のような式になります。

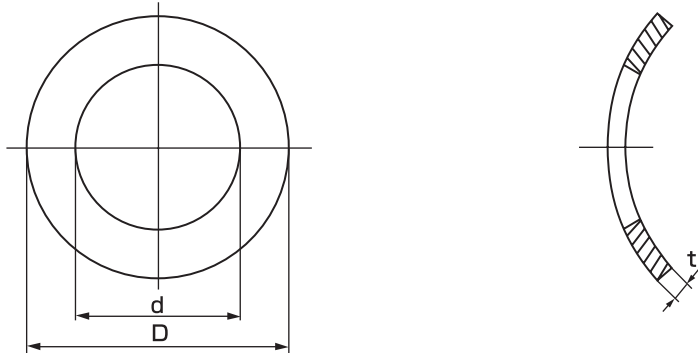


図1 曲げワッシャー

荷重

$$P = \frac{4K_1 Et^3 \delta}{D^2} \quad (1)$$

応力

$$S = \frac{1.5P}{K_1 t^2} \quad (2)$$

P : 荷重(N)

S : 応力(N/mm²)

D : 外径(mm)

d : 内径(mm)

t : 板厚(mm)

δ : たわみ量(mm)

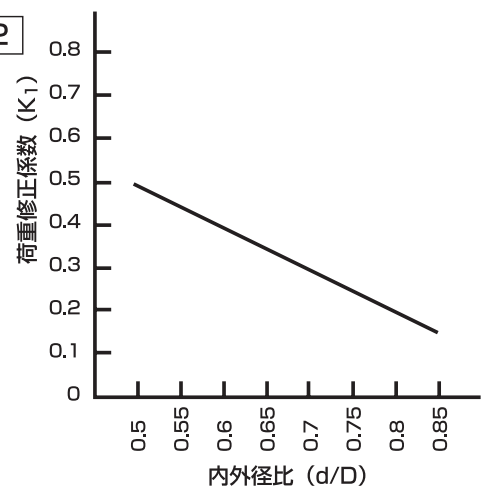
E : 縦弾性係数(N/mm²) 表1

K₁ : 荷重修正係数 [= 1 - d/D] 図2

表1 主な材料の縦弾性係数(E) (N/mm²)

材 料	縦弾性係数
ばね用鋼	206000
ばね用ステンレス鋼	181000

図2



注意点

たわみと荷重の計算式について計算値と実測値には差が生じます。

これは、計算式では外内径等諸条件を代入すると、たわみと荷重の一次方程式となり、グラフに示すと直線になります。

これに対し実際の荷重曲線は単純な直線になることは無く、曲線となるためです。

(2) 波ワッシャーの荷重・応力計算

波ワッシャーを連続はりとみなした場合以下のような計算式となります。

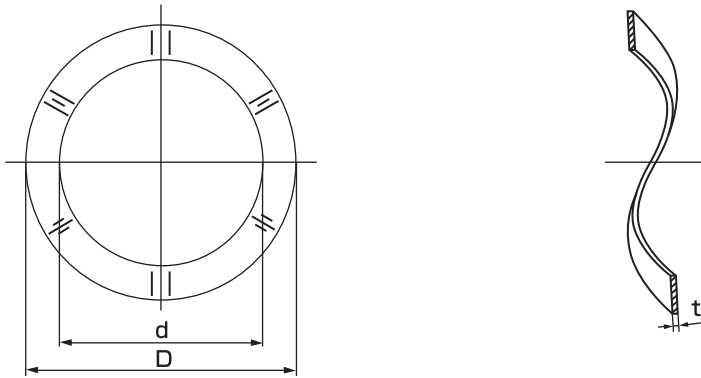


図3 波ワッシャー

荷重

$$P = \frac{16Ebt^3 N^4 \delta}{\pi^3 D_m^3} \quad (3)$$

応力

$$S = \frac{0.75 \pi P D_m}{bt^2 N^2} \quad (4)$$

P : 荷重(N)

S : 応力(N/mm²)

D : 外径(mm)

d : 内径(mm)

D_m : 平均直径(mm) [(D+d)/2]

b : リム幅(mm) [(D-d)/2]

t : 板厚(mm)

N : 波数

δ : たわみ量(mm)

E : 縦弾性係数(N/mm²) 表1

π : 円周率

設計時の参考

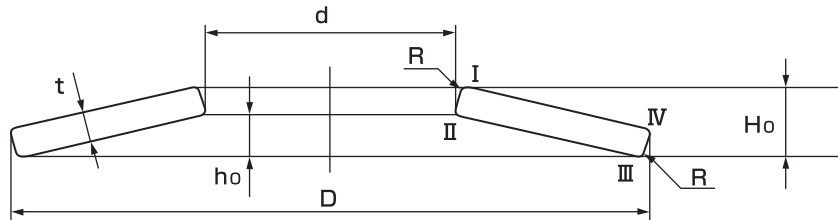
- ・荷重を大きく変化させたい場合
板厚・波数を調整してください。荷重は板厚の調整では3乗、波数の調整では4乗に比例します。
(但し、波数を多くするとへたりにやすくなるため、波数はあまり調整しない方がよい。)
- ・荷重を小さく変化させたい場合
内外径(リム幅)、たわみ量を調整してください。荷重はリム幅に比例します。

注意点

たわみと荷重の計算式について計算値と実測値には差が生じます。
これは、計算式では外内径等諸条件を代入すると、たわみと荷重の一次方程式となり、
グラフに示すと直線になります。
これに対し実際の荷重曲線は単純な直線になることは無く、曲線となるためです。

(3) 皿ばねの荷重・応力計算

(参考資料：JIS B 2706)



D : 外径(mm)	δ : たわみ量(mm)
d : 内径(mm)	k : ばね定数(N/mm)
t : 板厚(mm)	R : 角部の面取り半径(mm)
Ho : 自由高さ(mm)	σ_I : 位置Iの応力(N/mm ²)
ho : 全たわみ量 (Ho-t) (mm)	σ_{II} : 位置IIの応力(N/mm ²)
E : 縦弾性係数(N/mm ²)	σ_{III} : 位置IIIの応力(N/mm ²)
ν : 材料のポアソン比(0.3)	σ_{IV} : 位置IVの応力(N/mm ²)
P : 荷重(N)	

計算に使用する係数については次の通りになります。

$$\alpha = \frac{D}{d}$$

$$C_1 = \frac{1}{\pi} \cdot \frac{\left(\frac{\alpha-1}{\alpha}\right)^2}{\frac{\alpha+1}{\alpha-1} - \frac{2}{\ln \alpha}}$$

$$C_2 = \frac{1}{\pi} \cdot \frac{6}{\ln \alpha} \cdot \left(\frac{\alpha-1}{\ln \alpha} - 1\right)$$

$$C_3 = \frac{3}{\pi} \cdot \frac{\alpha-1}{\ln \alpha}$$

荷重Pは角部のR面取りを考慮した補正項 $\left(\frac{D-d}{(D-d)-3R}\right)$ をいれ、次の式となります。

$$P = \frac{D-d}{(D-d)-3R} \cdot \frac{4E}{1-\nu^2} \cdot \frac{t^3}{C_1 D^2} \cdot \delta \cdot \left[\left(\frac{h_0}{t} - \frac{\delta}{t}\right) \cdot \left(\frac{h_0}{t} - \frac{\delta}{2t}\right) + 1 \right]$$

図に示す位置 I, II, III, IV の応力は以下の式で求めることができます。

正の場合は引張応力を、負の場合には、圧縮応力を示します。

$$\sigma_I = \frac{4E}{1-\nu^2} \cdot \frac{t}{C_1 D^2} \cdot \delta \cdot \left[-C_2 \cdot \left(\frac{h_0}{t} - \frac{\delta}{2t}\right) - C_3 \right]$$

$$\sigma_{II} = \frac{4E}{1-\nu^2} \cdot \frac{t}{C_1 D^2} \cdot \delta \cdot \left[-C_2 \cdot \left(\frac{h_0}{t} - \frac{\delta}{2t}\right) + C_3 \right]$$

$$\sigma_{III} = \frac{4E}{1-\nu^2} \cdot \frac{t}{\alpha C_1 D^2} \cdot \delta \cdot \left[(2C_3 - C_2) \cdot \left(\frac{h_0}{t} - \frac{\delta}{2t}\right) + C_3 \right]$$

$$\sigma_{IV} = \frac{4E}{1-\nu^2} \cdot \frac{t}{\alpha C_1 D^2} \cdot \delta \cdot \left[(2C_3 - C_2) \cdot \left(\frac{h_0}{t} - \frac{\delta}{2t}\right) - C_3 \right]$$

ばねのばね定数は、非線形であるので以下の式を用いて求めることができます。

$$k = \frac{dP}{d\delta} = \frac{D-d}{(D-d)-3R} \cdot \frac{4E}{1-\nu^2} \cdot \frac{t^3}{C_1 D^2} \cdot \left[\left(\frac{h_0}{t}\right)^2 - 3 \frac{h_0}{t} \cdot \frac{\delta}{t} + \frac{3}{2} \left(\frac{\delta}{t}\right)^2 + 1 \right]$$